

## 10.2 数値分散

一次元線形移流方程式を数値的に解くと、使用する空間差分法によっては「数値分散」という現象が現れる。ここでは数値分散とその仕組みに関して解説する。元の方程式について考える。

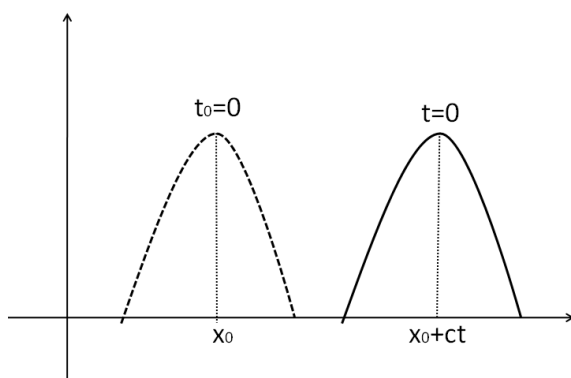


図 10.2.1:

$$\frac{\partial u}{\partial t} + c \frac{\partial u}{\partial x} = 0. \quad (10.2.1)$$

$u(x, t)$  をフーリエ展開し、そのとある波数成分の解、

$$u(x, t) = \text{Re}[U(t)e^{ikx}] \quad (10.2.2)$$

について考える。これを (10.2.1) に代入すると  $U(t)$  の満たす式

$$\frac{dU(t)}{dt} + ikcU(t) = 0 \quad (10.2.3)$$

を得る。この式は振動方程式

$$\frac{dU(t)}{dt} + \nu U(t) = 0$$

と同じ形をしている。位相速度  $c_{ph}$  は定義から、

$$c_{ph} \equiv \frac{\nu}{k} = \frac{kc}{k} = c.$$

以上のように、元の式 (連続形の式) では分散性はない。(位相速度は波形によらない.)

次に、空間微分のみ差分化した式

$$\frac{\partial u_j(t)}{\partial t} + c \frac{\partial u_{j+1} - u_{j-1}}{\partial 2\Delta x} = 0 \quad (10.2.4)$$

について考える。ここで、空間微分を中心差分で表した (10.2.4) の時間微分を適当な方法で差分化すると、元の (10.2.1) の有限差分法が得られる。

ex) オイラー法を用いると

$$\frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + \frac{u_{j+1}^n - u_{j-1}^n}{\Delta x} = 0 \quad (10.2.5)$$

(10.2.4) は (10.2.5) における  $\Delta t \rightarrow 0$  の極限になっている。

連続形の式 (10.2.1) について考察したのと同様に、(10.2.4) に対し、

$$u_j(t) = \text{Re}[U_j(t)e^{ikj\Delta x}]$$

を代入する。この時、 $U_j(t)$  の満たす式として

$$\frac{dU_j}{dt} + ik \left( c \frac{\sin k\Delta x}{k\Delta x} \right) u_j = 0 \quad (10.2.6)$$

$\nu^* = k \left( c \frac{\sin k\Delta x}{k\Delta x} \right)$  と置くと位相速度  $c_{ph}^*$  は

$$c_{ph}^* h = \frac{\nu^*}{k} = c \frac{\sin k\Delta x}{k\Delta x} \quad (10.2.7)$$

となる。位相速度は波数  $k$  に依存するため、(10.2.4) の解には分散性がある。離散化したことにより、解に分散性が現れることを数値分散とよぶ。

(10.2.4) の  $k$  依存性を調べる。  $k\Delta x$  が 0 から増加するにつれ  $c_{ph}^*$  は単調減少する。解像可能な最小波長の成分 ( $\lambda = 2\Delta x$ ) に対し、 $c_{ph}^* = 0$  になる。(  $k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{\pi}{\Delta x}$  )

まとめると

- どの波数成分の位相速度も解析値よりも小さい
- $\lambda = 2\Delta x$  の成分の位相速度は 0 (定常波になる)

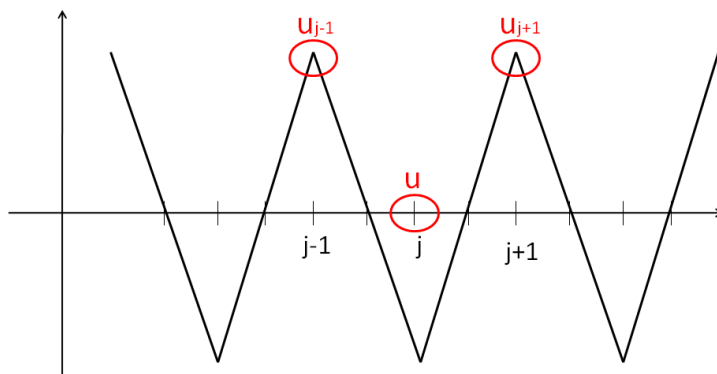


図 10.2.2:

次に (10.2.7) の解の群速度を計算する. 定義から群速度  $c_g$  は

$$c_g = \frac{d\nu}{dk}$$

連続形の式 (10.2.3) では  $\nu = kc$  なので,

$$c_g \equiv \frac{dkc}{dk} = c$$

となる. 一方,

$$\nu^* = kc^* = k \left( c \frac{\sin k\Delta x}{k\Delta x} \right)$$

より, (10.2.6) の解の群速度  $c_g^*$  は

$$\begin{aligned} c_g^* &= \frac{d}{dk} \left( c \frac{\sin k\Delta x}{k\Delta x} \right) \\ &= c \cos k\Delta x \end{aligned} \tag{10.2.8}$$

となる.

$k\Delta x$  が 0 から増加するとともに  $c_g^*$  は単調減少し,

$k\Delta x = \frac{\pi}{2}$  ( $k = 4\Delta x$ ) の時,  $c_g = 0$

$k\Delta x = \pi$  ( $k = 2\Delta x$ ) の時,  $c_g = 0$  となる.

## 群速度の分散性の具体例

空間的に滑らかな関数  $Y(x)$  を考える. (例えば波長の長い正弦波)  $Y(x)$  を空間方向に離散化したものを  $Y_j$  とし,

$$Y_j = Y(x)$$

とおく.

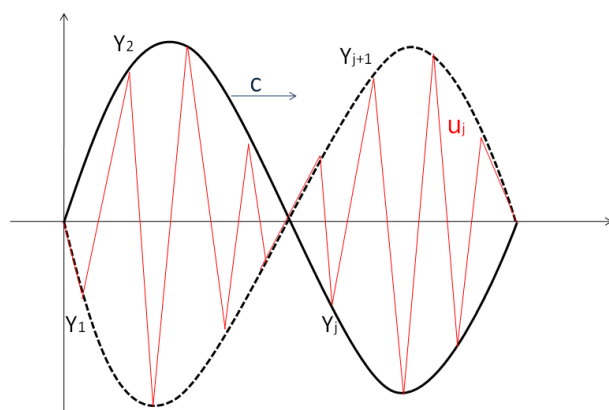


図 10.2.3:

次に  $Y_j$  を用いて表される

$$u_j = (-1)^j Y_j \quad (10.2.9)$$

という波を考える. これを (10.2.4) 式

$$\frac{\partial u_j}{\partial t} + c \frac{u_{j+1} - u_{j-1}}{2\Delta x} = 0$$

へ代入すると,

$$\begin{aligned} (-1)^j \frac{\partial Y_j}{\partial t} + c \frac{(-1)^{j+1} Y_{j+1} - (-1)^{j-1} Y_{j-1}}{2\Delta x} &= 0 \\ \frac{\partial Y_j}{\partial t} - c \frac{Y_{j+1} - Y_{j-1}}{2\Delta x} &= 0 \end{aligned}$$

したがって, (10.2.9) で定義された  $u_j$  は  $-c$  で移流される.  
( $x$  の負の方向に移流される.)

(10.2.4) に戻り, その解析解を考える.

$$\frac{\partial u_j}{\partial t} + c \frac{u_{j+1} - u_{j-1}}{2\Delta x} = 0$$

無次元座標  $\tau$  を導入する.

$$\tau = \frac{ct}{\Delta x} \quad (10.2.10)$$

(10.2.4) を  $\frac{c}{2\Delta x}$  で割り,

$$\begin{aligned} \frac{\partial u_j}{\partial \left(\frac{c}{2\Delta x}\right)} + (u_{j+1} - u_{j-1}) &= 0 \\ 2 \frac{\partial u_j}{\partial \tau} &= u_{j-1}(\tau) - u_{j+1}(\tau) \end{aligned} \quad (10.2.11)$$

(10.2.11) は第一種ベッセル関数の満たす漸化式に等しい.  $j$  次の第一種ベッセル関数を  $J_j$  と表すと,

$$u_j(\tau) = J_j(\tau) \quad (10.2.12)$$

(10.2.4) において  $j = 0$  とする点は任意にとることが出来るので一般的には

$$u_j(\tau) = J_{j-p}(\tau)$$

と表される. ここで  $p$  は任意の整数である. (10.2.4) は線形方程式なので一般解は,

$$u_j(\tau) = \sum_{p=-\infty}^{\infty} a_p J_{j-p}(\tau). \quad (10.2.13)$$

$\tau = 0$  のとき,  $J_0$  を除く全ての  $J_k$  の値は定義より 0 になる.  $J_0(\tau = 0) = 1$  より,  $\tau = 0$  を (10.2.13) に代入して,

$$u_j(0) = a_j. \quad (10.2.14)$$

$a_j$  は初期条件  $u_j(0)$  より与えられる. 具体例として次のような初期条件を与えた場合を考える.

$$u_j(0) = \begin{cases} 1(j = 0) \\ 0(j \neq 0) \end{cases}$$

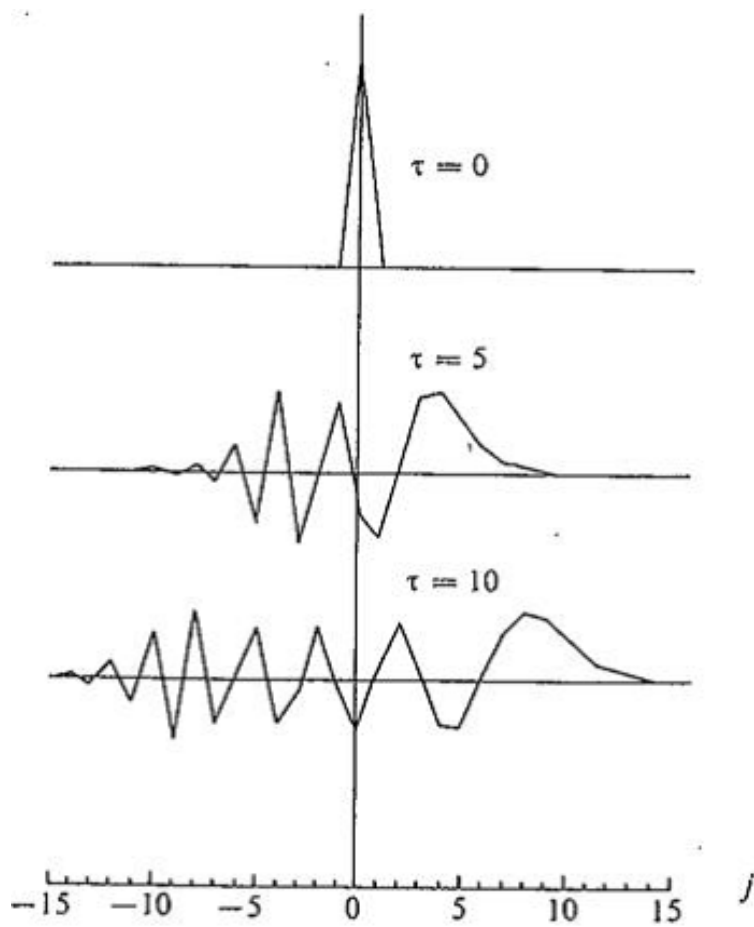


図 10.2.4: 一番上の図を初期条件とした時の (10.2.4) の解析解.

初期条件  $u(x)$  が  $\delta$  関数の場合, これをフーリエ余弦展開すると,

$$u(x) = \int_0^\infty a(k) \cos kx dk$$
$$a(k) = \frac{2}{\pi} \int_0^\infty u(x) \cos kx dx$$

$\delta$  関数は

$$\delta(x) = \begin{cases} 1(x = 0) \\ 0(x \neq 0) \end{cases}$$

より  $a(k)$  を数値的に求めると,

$$a(k) = \frac{2}{\pi} u(j\Delta x) \cos k(j\Delta x) \Delta x$$
$$= \frac{2}{\pi} u(0) \cos(0) \Delta x$$
$$= \frac{2}{\pi} \Delta x$$

光学のアナロジーからこの様な擾乱は白色雑音 (white noise) と呼ばれる.