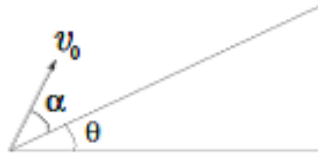


問題 I

問 1

物体を，水平面と角度 θ をなす斜面に向けて，斜面に対して α の角度と初速 v_0 で投げ上げる（下図参照）．ただし， $\alpha + \theta < \pi/2$ であり，また，空気抵抗の影響は無視できるものとする．重力加速度を g として以下の問いに答えよ．



1-1. 斜面に再び落ちるまでの時間 T と斜面に沿った到達距離 X を求めよ．

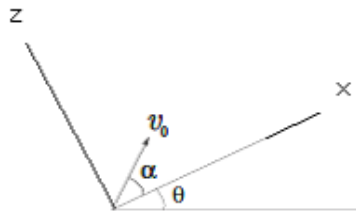


図 1 x 方向と z 方向の設定

質量を m とする．座標軸は上図のようにとる． x 方向， z 方向の運動方程式は，

$$\begin{cases} m\ddot{x} = -mg \sin \theta \\ m\ddot{z} = -mg \cos \theta \end{cases}$$

となる．よって x 方向については，

$$\begin{cases} \ddot{x} = -g \sin \theta \\ \dot{x} = -gt \sin \theta + v_0 \cos \alpha \\ x = -\frac{1}{2}gt^2 \sin \theta + v_0 t \cos \alpha \end{cases}$$

z 方向については,

$$\begin{cases} \ddot{z} = -g \cos \theta \\ \dot{z} = -gt \cos \theta + v_0 \sin \alpha \\ z = -\frac{1}{2}gt^2 \cos \theta + v_0 t \sin \alpha \end{cases}$$

$z = 0$ のとき $t = T$ より,

$$\begin{aligned} gT^2 \cos \theta - 2v_0 T \sin \alpha &= 0 \\ T(gT \cos \theta - 2v_0 \sin \alpha) &= 0 \end{aligned}$$

$T > 0$ より,

$$T = \frac{2v_0 \sin \alpha}{g \cos \theta}$$

このとき $x = X$ より,

$$\begin{aligned} X &= -\frac{1}{2}gT^2 \sin \theta + v_0 T \cos \alpha \\ &= -\frac{1}{2}g \frac{4v_0^2 \sin^2 \alpha}{g^2 \cos^2 \theta} \sin \theta + v_0 \frac{2v_0 \sin \alpha}{g \cos \theta} \cos \alpha \\ &= \frac{2v_0^2 \sin \alpha}{g \cos \theta} \left(\cos \alpha - \frac{\sin \theta \sin \alpha}{\cos \theta} \right) \\ &= \frac{2v_0^2 \sin \alpha}{g \cos^2 \theta} (\cos \theta \cos \alpha - \sin \theta \sin \alpha) \\ &= \frac{2v_0^2 \sin \alpha}{g \cos^2 \theta} \cos(\theta + \alpha) \end{aligned}$$

1-2. 到達距離を最大にするための角度 α はいくらか?

距離が最大ということは $dX/d\alpha = 0$ を考えればよい.

$$\begin{aligned} \frac{dX}{d\alpha} &= \frac{2v_0^2 \cos \alpha}{g \cos^2 \theta} \cos(\theta + \alpha) - \frac{2v_0^2 \sin \alpha}{g \cos^2 \theta} \sin(\theta + \alpha) \\ &= \frac{2v_0^2 \cos \alpha}{g \cos^2 \theta} \cos(\theta + 2\alpha) \end{aligned}$$

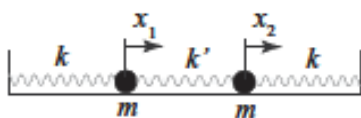
$\frac{dX}{d\alpha} = 0$ となるとき, $\cos(\theta + 2\alpha) = 0$ である.

$\theta + \alpha < \frac{\pi}{2}$ より $\theta + 2\alpha < \pi$ である.

よって, $\theta + 2\alpha = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \alpha = \frac{\pi}{4} - \frac{\theta}{2}$ となる.

問 2

同じ質量 m を持つ二つの質点 1 と 2 が, それぞれ左右の壁にばね定数 k のばねで水平に結ばれ, また, 互いにばね定数 k' のばねでつながれている (下図参照). それらの静止位置からの右方向への変位をそれぞれ x_1 と x_2 とする. 質点と床との間に摩擦はないものとして, 以下の問いに答えよ.



2-1. この質点系のラグランジアン L を書き下せ.

運動エネルギー T は,

$$T = \frac{1}{2}m\dot{x}_1^2 + \frac{1}{2}m\dot{x}_2^2$$

ポテンシャルエネルギー V は,

$$V = \frac{1}{2}kx_1^2 + \frac{1}{2}k'(x_2 - x_1)^2 + \frac{1}{2}kx_2^2$$

よって, ラグランジアン L は,

$$\begin{aligned} L &= T - V \\ &= \frac{1}{2}m\dot{x}_1^2 + \frac{1}{2}m\dot{x}_2^2 - \frac{1}{2}kx_1^2 - \frac{1}{2}k'(x_2 - x_1)^2 - \frac{1}{2}kx_2^2 \end{aligned}$$

2-2. ラグランジュの運動方程式を求めよ. オイラー・ラグランジュの方程式より,

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}_1} \right) - \frac{\partial L}{\partial x_1} = m\ddot{x}_1 + kx_1 - k'(x_2 - x_1) = 0$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}_2} \right) - \frac{\partial L}{\partial x_2} = m\ddot{x}_2 + k'(x_2 - x_1) + kx_2 = 0$$

よって,

$$\begin{cases} m\ddot{x}_1 = -(k+k')x_1 + k'x_2 \\ m\ddot{x}_2 = k'x_1 - (k+k')x_2 \end{cases} \quad (1)$$

となる.

2-3. 基準振動の角振動数を求めよ.

ここで, $x_1 = A_1 \exp i\omega t$, $x_2 = A_2 \exp i\omega t$ と仮定して 2-2 の答えに代入すると,

$$\begin{cases} -\omega^2 mA_1 + (k+k')A_1 - k'A_2 = 0 \\ -\omega^2 mA_2 - k'A_1 + (k+k')A_2 = 0 \end{cases}$$

となる. A_1, A_2 は定数である. よって,

$$\begin{cases} (k+k' - m\omega^2)A_1 - k'A_2 = 0 \\ -k'A_1 + (k+k' - m\omega^2)A_2 = 0 \end{cases}$$

今, $A_1, A_2 \neq 0$ より,

$$\begin{vmatrix} k+k' - m\omega^2 & -k' \\ -k' & k+k' - m\omega^2 \end{vmatrix} = (k+k' - m\omega^2)^2 - k'^2 = 0$$

である. これを変形すると,

$$m^2\omega^4 - 2(k+k')m\omega^2 + (k^2 + 2kk') = 0$$

よって,

$$\begin{aligned} \omega^2 &= \frac{(k+k')m \pm \sqrt{(k+k')^2 m^2 - m^2(k^2 + 2kk')}}{m^2} \\ &= \frac{(k+k') \pm k'}{m} \end{aligned}$$

$\omega > 0$ より,

$$\omega = \sqrt{\frac{k+2k'}{m}}, \quad \sqrt{\frac{k}{m}}$$

である.

2-4. 振動の一般解を求めよ.

式 (1) の上の式と下の式を足すと,

$$m\ddot{x}_1 + m\ddot{x}_2 = -kx_1 - kx_2$$

式 (1) の上の式と下の式を引くと ,

$$m\ddot{x}_1 - m\ddot{x}_2 = -(k + 2k')x_1 + (k + 2k')x_2$$

⇔

$$\begin{cases} \ddot{x}_1 + \ddot{x}_2 = \frac{k}{m}x_1 - \frac{k}{m}x_2 \\ \ddot{x}_1 - \ddot{x}_2 = -\frac{k + 2k'}{m}x_1 + \frac{k + 2k'}{m}x_2 \end{cases}$$

となる . ここで , $\omega_1 = \sqrt{\frac{k}{m}}$, $\omega_2 = \sqrt{\frac{k + 2k'}{m}}$, $X_1 = x_1 + x_2$, $X_2 = x_1 - x_2$ とすると ,

$$\begin{cases} \ddot{X}_1 = -\omega_1^2 X_1 \\ \ddot{X}_2 = -\omega_2^2 X_2 \end{cases}$$

となる . よって ,

$$\begin{cases} X_1 = a_1 \cos \omega_1^2 t + a_2 \sin \omega_1 t \\ X_2 = b_1 \cos \omega_2^2 t + b_2 \sin \omega_2 t \end{cases}$$

である . ここで a_1 , a_2 , b_1 , b_2 は定数である .

$$\begin{cases} X_1 = x_1 + x_2 \\ X_2 = x_1 - x_2 \end{cases}$$

より一般解は ,

$$\begin{cases} x_1 = \frac{1}{2}(a_1 \cos \omega_1 t + a_2 \sin \omega_1 t + b_1 \cos \omega_2 t + b_2 \sin \omega_2 t) \\ x_2 = \frac{1}{2}(a_1 \cos \omega_1 t + a_2 \sin \omega_1 t - b_1 \cos \omega_2 t - b_2 \sin \omega_2 t) \end{cases}$$

である .

2-5. 時刻 $t = 0$ における質点 1 の変位と初速度がそれぞれ $x_1 = a$ および $\dot{x}_1 = 0$, 質点 2 の変位と初速度がそれぞれ $x_2 = 0$, $\dot{x}_2 = 0$ であった . 時刻 $t > 0$ における $x_1(t)$ と $x_2(t)$ の具体形を求めよ .

$$\begin{cases} x_1 = \frac{1}{2}(a_1 \cos \omega_1 t + a_2 \sin \omega_1 t + b_1 \cos \omega_2 t + b_2 \sin \omega_2 t) \\ x_2 = \frac{1}{2}(a_1 \cos \omega_1 t + a_2 \sin \omega_1 t - b_1 \cos \omega_2 t - b_2 \sin \omega_2 t) \end{cases}$$

より,

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = \frac{1}{2}(-a_1\omega_1 \sin \omega_1 t + a_2\omega_1 \cos \omega_1 t - b_1\omega_2 \sin \omega_2 t + b_2\omega_2 \cos \omega_2 t) \\ \dot{x}_2 = \frac{1}{2}(-a_1\omega_1 \sin \omega_1 t + a_2\omega_1 \cos \omega_1 t + b_1\omega_2 \sin \omega_2 t - b_2\omega_2 \cos \omega_2 t) \end{cases}$$

である. $t = 0$ のとき,

$$\begin{cases} \frac{1}{2}(a_1 + b_1) = a \\ \frac{1}{2}(a_1 - b_1) = 0 \end{cases}$$

より,

$$a_1 = a, \quad b_1 = a$$

また,

$$\begin{cases} \frac{1}{2}(a_2\omega_1 + b_2\omega_2) = 0 \\ \frac{1}{2}(a_2\omega_1 - b_2\omega_2) = 0 \end{cases}$$

より,

$$a_2 = b_2 = 0$$

である. よって x_1, x_2 の具体形は,

$$\begin{cases} x_1 = \frac{a}{2} \left(\cos \sqrt{\frac{k}{m}} t + \cos \sqrt{\frac{k+2k'}{m}} t \right) \\ x_2 = \frac{a}{2} \left(\cos \sqrt{\frac{k}{m}} t - \cos \sqrt{\frac{k+2k'}{m}} t \right) \end{cases}$$

である.

2-6. 前問において $k' \ll k$ が成立する場合の $x_1(t)$ の概形を描け.

$k' \ll k$ のとき,

$$x_1 = a \cos \sqrt{\frac{k}{m}} t$$

である.

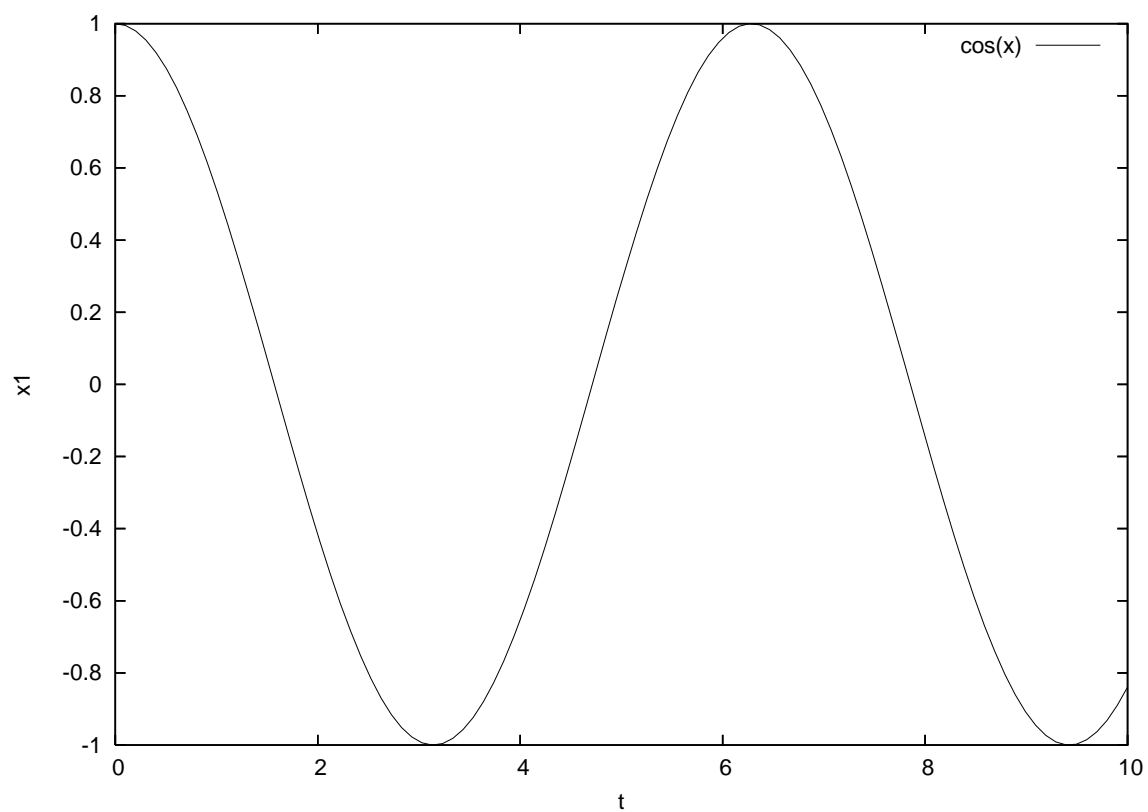


図 2 $x_1 = a \cos \sqrt{k/m}t$, ($a = 1$, $\sqrt{k/m} = 1$)