

### 3.1 スカラーの勾配

座標  $x, y, z$  の関数  $f = f(x, y, z)$  が与えられた場合, 点  $(x, y, z)$  における  $f$  の勾配 (gradient) は以下のように定義される.

$$\text{grad } f \equiv \frac{\partial f}{\partial x} \mathbf{e}_x + \frac{\partial f}{\partial y} \mathbf{e}_y + \frac{\partial f}{\partial z} \mathbf{e}_z. \quad (3.1)$$

ここで  $\mathbf{e}_i$  は  $i$  方向の単位ベクトルである. grad はグラジエント, もしくはグラッドと発音する. (3.1) はハミルトンの演算子

$$\nabla \equiv \mathbf{e}_x \frac{\partial}{\partial x} + \mathbf{e}_y \frac{\partial}{\partial y} + \mathbf{e}_z \frac{\partial}{\partial z}$$

を用いると

$$\text{grad } f = \nabla f$$

と表される.

- (1) 固定点  $P$  から一定の微小距離  $dr$  だけ離れた点  $Q$  がある. 点  $P$  から  $Q$  へ移動した際の関数  $f$  の変化が最大となるのは, ベクトル  $PQ$  が点  $P$  における  $\nabla f$  に平行な場合であることを示せ (ヒント: ベクトル  $PQ$  を  $dr = e_x dx + e_y dy + e_z dz$  としてみよ).
- (2)  $\nabla f$  は  $f = \text{一定}$  の面 (これを等位面と呼ぶ) に垂直であることを示せ.
- (3)  $g$  を  $f$  とは異なるスカラー関数とする場合, 以下の式が成り立つことを示せ. ただし  $\alpha, \beta$  はスカラーとする.

$$(i) \nabla(\alpha f + \beta g) = \alpha \nabla f + \beta \nabla g$$

$$(ii) \nabla(fg) = g \nabla f + f \nabla g$$

$$(iii) \nabla \left( \frac{g}{f} \right) = \frac{f \nabla g - g \nabla f}{f^2}$$

$$(iv) \nabla f(g) = \frac{\partial f}{\partial g} \nabla g$$

### 3.2 スカラー勾配の具体例・スカラーポテンシャル

- (1) 以下の 2 次元直交直線座標系  $(x, y)$  におけるスカラー関数  $f = f(x, y)$  について,  $\text{grad } f$  を求めよ. ただし,  $r = \sqrt{x^2 + y^2}$  とする.

$$(i) \quad f = \frac{1}{r} \quad (ii) \quad f = xy \quad (iii) \quad f = 4x^2 + 9y^2$$

- (2) 位置ベクトル  $\mathbf{r} = xe_x + ye_y + ze_z$  について, 以下の式が成り立つことを示せ. ただし  $r = |\mathbf{r}|$  である.

$$(i) \quad \nabla r = \frac{\mathbf{r}}{r} \quad (ii) \quad \nabla f(r) = f'(r) \frac{\mathbf{r}}{r} \quad (iii) \quad \nabla \left( \frac{1}{r} \right) = -\frac{\mathbf{r}}{r^3} \quad (iv) \quad \nabla \ln r = \frac{\mathbf{r}}{r^2}$$

- (3) 原点に置かれた電荷  $q$  による電場  $\mathbf{E}$  は

$$\mathbf{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^3} \mathbf{r}$$

と与えられる. このとき  $\mathbf{E}$  のスカラーポテンシャル  $\varphi$  を求めよ (ヒント: (2) の結果を利用する).

### 3.3 ベクトルの発散

各成分が座標の関数となっているベクトル

$$\mathbf{A} = a_x(x, y, z)\mathbf{e}_x + a_y(x, y, z)\mathbf{e}_y + a_z(x, y, z)\mathbf{e}_z = \frac{\partial a_i}{\partial x_i}$$

を考える (このとき  $\mathbf{A}$  をベクトル場と呼ぶ).  $\mathbf{A}$  の発散 (divergence, ダイバージェンス) は以下のように定義される.

$$\operatorname{div} \mathbf{A} \equiv \frac{\partial a_x}{\partial x} + \frac{\partial a_y}{\partial y} + \frac{\partial a_z}{\partial z}. \quad (3.2)$$

(1)  $\varphi = \varphi(x, y, z)$  をスカラー関数とすると,

$$\operatorname{div} \cdot (\varphi \mathbf{A}) = (\operatorname{grad} \varphi) \cdot \mathbf{A} + \varphi \operatorname{div} \cdot \mathbf{A}$$

となることを示せ.

(2) スカラー関数  $\varphi$  に対し,

$$\operatorname{div} (\operatorname{grad} \varphi) = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2}$$

となることを示せ.

$\operatorname{div} (\operatorname{grad} \varphi)$  は  $\nabla \cdot (\nabla \varphi)$ ,  $\nabla^2 \varphi$  等とも表す. とくに  $\nabla^2$  を記号  $\Delta$  で表し, これをラプラス演算子と呼ぶ.

### 3.4 ベクトルの回転

ベクトル場  $A$  に対し, その回転 (rotation, ローテーション, ロート) は以下のように定義される.

$$\operatorname{rot} A \equiv \left( \frac{\partial a_z}{\partial y} - \frac{\partial a_y}{\partial z} \right) \mathbf{e}_x + \left( \frac{\partial a_x}{\partial z} - \frac{\partial a_z}{\partial x} \right) \mathbf{e}_y + \left( \frac{\partial a_y}{\partial x} - \frac{\partial a_x}{\partial y} \right) \mathbf{e}_z. \quad (3.3)$$

行列式の形で書けば,

$$\operatorname{rot} A = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_x & \mathbf{e}_y & \mathbf{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ a_x & a_y & a_z \end{vmatrix}$$

と表される.

- (1)  $\operatorname{rot} A$  の第  $i$  成分をエディントンのイプシロン  $\varepsilon_{ijk}$  を用いて表せ.
- (2) スカラー関数  $\varphi$  に対し  $\operatorname{rot} (\operatorname{grad} \varphi) = 0$  を証明せよ.
- (3)  $\operatorname{div} (\operatorname{rot} A) = 0$  を証明せよ.
- (4)  $\operatorname{rot} (\varphi A) = (\operatorname{grad} \varphi) \times A + \varphi \operatorname{rot} A$  を証明せよ.

### 3.5 発散・回転の物理的解釈

- (1) 3次元空間内の定常な流れを考える. このとき空間内の各点の速度場は  $v(x, y, z)$  で与えられる. 流れ場中に空間内のある一点  $P(x, y, z)$  を頂点にもち, 角辺が  $x, y, z$  軸に平行でその長さが  $(dx, dy, dz)$  である微小直方体を置く. この直方体から単位時間に流出する流体の総体積は, 近似的に

$$(\operatorname{div} v)_P \times dx dy dz$$

と表されることを示せ. ここで  $(\operatorname{div} v)_P$  は点  $P$  における  $v$  の発散を表す.

- (2) 原点を通る固定軸の周りに一定の角速度  $\Omega$  で剛体が回転しているとする. 剛体の任意の点における位置ベクトルを  $r$  とする.  $r$  における速度を  $v$  とするとき,

(i)  $v = \Omega \times r$  となることを示せ.

(ii)  $\operatorname{rot} v$  を計算せよ.

ただし  $\Omega$  は大きさが  $\Omega$  の角速度ベクトルである.

### 3.6 $\nabla$ を含む演算

以下が成り立つことを示せ. ただし  $\varphi(x, y, z), \psi(x, y, z)$  はスカラー関数,  $\mathbf{A}(x, y, z), \mathbf{B}(x, y, z)$  はベクトル関数とする.

$$(1) \nabla \times (\varphi \nabla \varphi) = 0$$

$$(2) \nabla \cdot (\nabla \varphi \times \nabla \psi) = 0$$

$$(3) \nabla \cdot (\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) = (\mathbf{A} \cdot \nabla) \mathbf{B} + (\mathbf{B} \cdot \nabla) \mathbf{A} + \mathbf{A} \times (\nabla \times \mathbf{B}) + \mathbf{B} \times (\nabla \times \mathbf{A})$$

$$(4) \nabla \cdot (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) = (\nabla \times \mathbf{A}) \cdot \mathbf{B} - (\nabla \times \mathbf{B}) \cdot \mathbf{A}$$

$$(5) \nabla \times (\nabla \times \mathbf{A}) = \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A}) - \nabla^2 \mathbf{A}$$