### 5.1 発散・回転の物理的解釈

(1) 3次元空間内の定常な流れを考える。このとき空間内の各点の速度場は  $\mathbf{v}(x,y,z)$  で与えられる。流れ場中に空間内のある一点  $\mathbf{P}(x,y,z)$  を頂点にもち、角辺が x,y,z 軸に平行でその長さが (dx,dy,dz) である微小直方体を置く。この直方 体から単位時間に流出する流体の総体積は、近似的に

$$(\operatorname{div} \boldsymbol{v})_{\mathbf{P}} \times dxdydz$$

と表されることを示せ、ここで  $(\operatorname{div} v)_P$  は点 P における v の発散を表す.

(2) 原点を通る固定軸の周りに一定の角速度  $\Omega$  で剛体が回転しているとする. 剛体の任意の点における位置ベクトルを r とする. r における速度を v とするとき, rot v を計算せよ.

#### 5.2 ▽ を含む演算

以下が成り立つことを示せ. ただし  $\varphi(x,y,z), \psi(x,y,z)$  はスカラー関数,  $\pmb{A}(x,y,z),$   $\pmb{B}(x,y,z)$  はベクトル関数とする.

- (1)  $\nabla \times (\nabla \varphi) = 0$
- (2)  $\nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{A}) = 0$
- (3)  $\nabla \cdot (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) = \mathbf{B} \cdot (\nabla \times \mathbf{A}) \mathbf{A} \cdot (\nabla \times \mathbf{B})$
- (4)  $\nabla \times (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) = (\mathbf{B} \cdot \nabla)\mathbf{A} (\mathbf{A} \cdot \nabla)\mathbf{B} + \mathbf{A}(\nabla \cdot \mathbf{B}) \mathbf{B}(\nabla \cdot \mathbf{A})$
- (5)  $\nabla (\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) = (\mathbf{A} \cdot \nabla)\mathbf{B} + (\mathbf{B} \cdot \nabla)\mathbf{A} + \mathbf{A} \times (\nabla \times \mathbf{B}) + \mathbf{B} \times (\nabla \times \mathbf{A})$
- (6)  $\nabla \times (\nabla \times \mathbf{A}) = \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A}) \nabla^2 \mathbf{A}$

# 5.3 ベクトル場の線積分

空間内の領域 D において定義されたベクトル場

$$\mathbf{A} = a_1(x, y, z)\mathbf{e}_1 + a_2(x, y, z)\mathbf{e}_2 + a_3(x, y, z)\mathbf{e}_3$$

と D 内の無限小変移  $d\mathbf{r}=dx\mathbf{e}_1+dy\mathbf{e}_2+dz\mathbf{e}_3$  との内積を, 経路 C に沿って積分したもの

$$\int_C \mathbf{A} \cdot d\mathbf{r} = \int_C a_1(x, y, z) dx + a_2(x, y, z) dy + a_3(x, y, z) dz$$

$$(5.1)$$

をベクトル A の C に沿う 線積分 と呼ぶ.

(1) 以下が成り立つことを示せ.

(i)

$$\int_{C} (\alpha \mathbf{A} + \beta \mathbf{B}) \cdot d\mathbf{r} = \alpha \int_{C} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{r} + \beta \int_{C} \mathbf{B} \cdot d\mathbf{r}.$$

(ii)

$$\int_{-C} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{r} = -\int_{C} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{r}.$$

ここで経路 -C は経路 C を逆向きにたどる経路である.

(2) スカラー場  $\varphi$  の勾配ベクトル場  $\nabla \varphi$  の空間内の点 A から点 B にいたる経路 C 沿った線積分は

$$\int_{C} \nabla \varphi \cdot d\mathbf{r} = \phi(B) - \phi(A)$$

となることを示せ、ここで  $\varphi(A)$  は点 A における  $\phi$  の値を表す、

# 5.4 ベクトル場の面積分

空間内の領域 D 内の曲面 S を含む領域において定義されたベクトル場

$$\mathbf{A} = a_1(x, y, z)\mathbf{e}_1 + a_2(x, y, z)\mathbf{e}_2 + a_3(x, y, z)\mathbf{e}_3$$

に対し、ベクトル場 Aの面積分を以下のように定義する.

$$\int_{S} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S} = \int_{S} \mathbf{A} \cdot \mathbf{n} \, dS = \int_{S} a_{1} n_{1}(x, y, z) + a_{2} n_{2}(x, y, z) + a_{3} n_{3}(x, y, z) \, dS. \quad (5.2)$$

ここで dS, dS はそれぞれ曲面 S 上の ベクトル面積素 と面積素, n は面積素 dS の 法線ベクトル で,  $n_i$  はその各成分である.

(1) 以下が成り立つことを示せ.

(i)

$$\int_{S} (\alpha \mathbf{A} + \beta \mathbf{B}) \cdot d\mathbf{S} = \alpha \int_{S} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S} + \beta \int_{S} \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S}.$$

(ii)

$$\int_{-S} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S} = -\int_{S} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S}.$$

ここで -S は S の法線ベクトルを逆向きにとることを示す.

(2) r を位置ベクトルとするとき、

$$\int_{S} \boldsymbol{r} \cdot \boldsymbol{n} \, dS$$

を, S が以下の場合について求めよ. ただし法線ベクトルの向きは S の内側から外側にとる.

- (i) 単位球面  $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ .
- (ii) 平面  $x = \pm 1, y = \pm 1, z = \pm, 1$  で囲まれる立方体の表面.

#### **5.5** ガウスの定理

一階微分可能なベクトル場 A と, A が存在する空間内の閉曲面 S および S によって囲まれた領域 V を考える. このとき、

$$\oint_{S} \mathbf{A} \cdot \mathbf{n} \, dS = \int_{V} \nabla \cdot \mathbf{A} \, dV \tag{5.3}$$

が成り立つ. これを ガウスの定理 と呼ぶ.

(1) 密度  $\rho(x,y,z,t)$  である流体が速度 v(x,y,z,t) で運動しているとする. 流体のわきだしも吸い込みもないとすると、以下の方程式が成り立つことを示せ.

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v}) = 0. \tag{5.4}$$

(2) 熱は温度の高い所から低い所へ向かって輸送される. このとき単位面積を単位時間に通過する熱エネルギー (熱フラックス) q (J m $^{-2}$  sec $^{-1}$ ) は

$$q = -k\nabla T \tag{5.5}$$

と表される。ここで T は物体の温度, k は 熱伝導率 (thermal conductivity) である。このような熱輸送過程を熱伝導 と呼ぶ。熱輸送が熱伝導によってのみ行われる場合、温度変化は以下の式で表されることを示せ。

$$\frac{\partial T}{\partial t} = \kappa \nabla^2 T. \tag{5.6}$$

ここで  $\kappa$  は 熱拡散率 (thermal diffusivity) で, 物体の密度  $\rho$  と単位質量あたりの比熱 c を用いて  $\kappa=k/\rho c$  と表される.

### **5.6** ストークスの定理

一階微分可能なベクトル場 A と, A が存在する空間内の閉曲線 C および C によって囲まれた曲面 S を考える. このとき、

$$\oint_{C} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{r} = \int_{S} (\nabla \times \mathbf{A}) \cdot \mathbf{n} \, dS \tag{5.7}$$

が成り立つ. これを ストークスの定理 と呼ぶ. ただし法線ベクトルn の向きは C の正方向 (C に囲まれた領域を右側に見る向き) に進む右螺の進む向きにとる.

(1) 閉曲線 C に沿って発生する磁場を H とすると、アンペールの法則から

$$\oint_C \mathbf{H} \cdot d\mathbf{r} = I$$

が成り立つ. ここで I は C によって囲まれた曲面 S を通過する全電流である. 電流密度ベクトルを  ${m j}$  とすると  $I=\int_S {m j}\cdot {m n}\,dS$  と表されることを用いて、微分形のアンペールの法則

$$\nabla \times \boldsymbol{H} = \boldsymbol{j} \tag{5.8}$$

を求めよ.

(2) 閉曲線 C に沿って発生する電場を E とすると、ファラデーの電磁誘導の法則から

$$\oint_C \mathbf{E} \cdot d\mathbf{r} = -\frac{d\Phi}{dt}$$

が成り立つ. ここで  $\Phi$  は C によって囲まれた曲面 S を貫く磁束である. 磁束密度を B とすると  $\Phi=\int_S {\bf B}\cdot {\bf n}\,dS$  と表されることを用いて, 微分形のファラデーの電磁誘導の法則

$$\nabla \times \boldsymbol{E} = -\frac{\partial}{\partial t} \boldsymbol{B} \tag{5.9}$$

を求めよ.